

## 1.2. Основные законы электростатики в вакууме.

### 2.1. Закон Кулона.

Ш. Кулон (1785 г.) экспериментально установил *фундаментальный закон*, определяющий силу взаимодействия точечных зарядов. Он проводил опыты с крутильными весами для точечных зарядов. Под точечными зарядами понимались частицы, размеры которых значительно меньше расстояния между ними  $r \ll r_{12}$ .

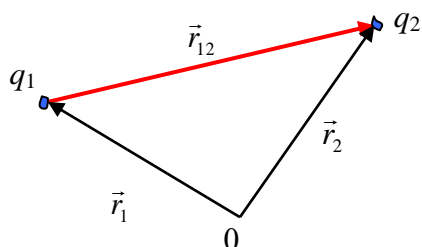


Рис. 2.1.

*Формулировка закона Кулона: сила взаимодействия двух неподвижных точечных зарядов пропорциональна величине каждого из зарядов, обратно пропорциональна квадрату расстояния между ними и направлена вдоль прямой, соединяющей заряды.*

$$\vec{F} = k \frac{q_1 q_2}{|\vec{r}_2 - \vec{r}_1|^3} (\vec{r}_2 - \vec{r}_1) = k \frac{q_1 q_2}{r_{12}^3} \vec{r}_{12} \quad (1.2.1)$$

$$F = k \frac{q_1 q_2}{r_{12}^2}$$

Выбор коэффициента  $k$  в (1.2.1) зависит от системы единиц.

Рассмотрим основные единицы заряда.

#### Система СИ.

Основные единицы этой системы: длина  $L$  – метр ( $м$ ), масса  $M$  – килограмм ( $кг$ ), время  $T$  – секунда ( $с$ ), температура – Кельвин ( $К$ ) и сила тока – Ампер ( $А$ ). При этом величина заряда и сила определяются независимо друг от друга: сила из второго закона Ньютона, а заряд из величины тока

$$1 \text{ заряда (Кулон)} = 1 \text{ Кл} = 1 \text{ А} \cdot 1 \text{ с}$$

При этом коэффициент  $k$  в (1.2.1) является размерной величиной и равен:

$$k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \quad (1.2.2)$$

где коэффициент равен  $k = 9 \cdot 10^9 \frac{М}{\Phi}$ , а величина  $\epsilon_0$  – *диэлектрическая постоянная*

$$\epsilon_0 = 8.85 \cdot 10^{-12} \frac{Кл^2 \cdot с^2}{кг \cdot м^3} = 8.85 \cdot 10^{-12} \frac{\Phi}{м}$$

Здесь  $\Phi$  – *Фарада*, единица емкости. Единица заряда – *Кулон* – большая единица заряда. Так, сила взаимодействия 2-х точечных зарядов по 1 Кл на расстоянии в 1 км =  $10^3$  м равна:

$$F = 9 \cdot 10^9 \cdot \frac{1}{10^6} = 9 \cdot 10^3 \text{ Н.}$$

#### Система CGSE.

Основные единицы в этой системе: длина  $L$  – сантиметр ( $см$ ), масса  $M$  – грамм ( $г$ ), время  $T$  – секунда ( $с$ ), температура – Кельвин ( $К$ ). Сила как величина производная, определяемая по второму закону Ньютона, измеряется в Динах ( $Дн$ ). В этой системе заряд является производной единицей и определяется через силу по закону Кулона, считая при этом, что коэффициент  $k$  равен единице:  $k = 1$ . Отсюда система единиц имеет название *CGSE*, т.е. добавляется к основным единицам единица электрического заряда:

$$[q] = 1 \text{ CGSE заряда} = 1 \text{ CGSE}_q = [M \cdot L^3 \cdot T^{-2}]^{1/2} = г^{1/2} \cdot см^{3/2} \cdot с^{-1} \quad (1.2.3)$$

Связь между единицами заряда в двух системах:

$$1 \text{ Кл} \approx 3 \cdot 10^9 \text{ CGSE}_q \quad (1.2.4)$$

Здесь коэффициент  $3 \cdot 10^9$  фактически есть произведение 10 на величину скорости света ( $c = 3 \cdot 10^8$  м/с).

В нашем курсе мы в основном будем пользоваться системой *CGSE* (и, так называемой, системой единиц Гаусса, которую подробнее обсудим далее).

Примечание 1. Шарль О. Кулон, французский физик, 1736-1806.

### 1.2.2. Напряженность электрического поля.

Взаимодействие между покоящимися зарядами осуществляется через электрическое поле. Всякий заряд изменяет свойства окружающего пространства, создает в нем электрическое поле, которое проявляется в воздействии на помещенный в него пробный заряд  $q_0$ . Силовая характеристика электрического поля – *напряженность электрического поля*, которая определяется как сила, действующая на единичный заряд:

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q_0} \quad (1.2.5)$$

Следовательно, напряженность электрического поля есть векторная величина. Напомним, что силовые характеристики поля сил уже были введены в курсе механики (см §1.9, пункт 1.9.4.).

Напряженность поля точечного заряда  $q$  получается из закона Кулона:

$$\vec{E} = \frac{q}{r_{12}^3} \vec{r}_{12}, \quad E = \frac{q}{r_{12}^2} \quad (1.2.6)$$

Электрическое поле, напряженность которого постоянна по величине и по направлению во всех точках пространства, называется *однородным полем*:

$$\vec{E} = \text{const} . \quad (1.2.7)$$

Из обобщения опытных фактов следует *принцип суперпозиции* электрических полей. Если имеется система зарядов, то сила на пробный заряд  $q_0$  со стороны  $i$ -го заряда не изменится, если присутствуют другие заряды:

$$\vec{F}_i = \frac{q_0 q_i}{r_{0i}^3} \vec{r}_{0i} \quad (1.2.8)$$

Полная сила на пробный заряд  $q_0$  записывается как сумма сил, действующих со стороны каждого из зарядов:

$$\vec{F} = \sum_i \vec{F}_i = q_0 \sum_i \frac{q_i \vec{r}_{0i}}{r_{0i}^3} = q_0 \sum_i \vec{E}_i = q_0 \vec{E} \quad (1.2.9)$$

Итак, принцип суперпозиции: *напряженность электрического поля от всех зарядов определяется как векторная сумма напряженностей*, создаваемых отдельными зарядами:

$$\vec{E} = \sum_i \vec{E}_i \quad (1.2.10)$$

*О единицах измерения:* поскольку связь между единицами силы в системах СИ и CGSE определяется соотношением  $1 \text{ Н} = 10^5 \text{ Дн}$ , то, используя (1.2.4), получаем связь между единицами напряженности электрического поля в системах CGSE и СИ ( $\text{В/м}$  - Вольт/метр) определяется:

$$[E] = 1 \text{ CGSE}_E = 3 \cdot 10^4 \text{ В/м} \quad (1.2.11)$$

Если имеем непрерывное распределение заряда в объеме  $V$  (см рис.2.2), то для определения напряженности поля в точке наблюдения  $P$  поступают следующим образом. Объем разбивают на маленькие кусочки – элементы объема, которые можно считать точечными зарядами

$$dq = \rho(x', y', z') dV',$$

где  $\rho$  – плотность распределенного заряда в точке с радиус-вектором  $\vec{r}'(x', y', z')$ . Тогда электрическое поле находится:

$$\vec{E} = \int \rho(\vec{r}') \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} dV' \quad (1.2.12)$$

В Декартовой системе координат элемент объема записывается как обычно

$$dV' = d\vec{r}' = dx' dy' dz'.$$

Этот интеграл (1.2.12) надо понимать, как условную запись. Реально при вычислении полной

напряженности надо рассматривать проекции на оси координат и проводить интегрирование (суммирование) для каждой проекции отдельно. Например, по оси  $x$  имеем:

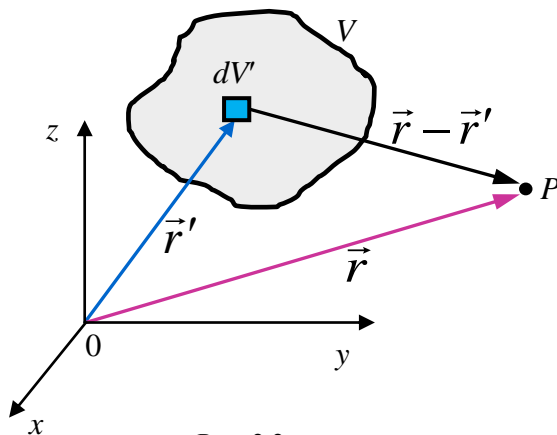


Рис. 2.2

$$E_x = \int \rho(\vec{r}') \frac{x - x'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} dV' \quad (1.2.13)$$

Получив все проекции, легко затем получить вектор напряженности поля, складывая эти проекции как вектора со своими ортами.

Аналогично определяется электрическое поле от зарядов, распределенных по поверхности. В этом случае в качестве точечного заряда рассматривается заряд, находящийся на бесконечно маленьком элементе поверхности  $dS$ :  $dq = \sigma dS$ , где  $\sigma$  – поверхностная плотность заряда, а интегрирование проводится по всей поверхности. Так проекция поля на ось  $x$  определяется аналогично (1.2.13):

$$E_x = \int \sigma(\vec{r}') \frac{x - x'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} dS' \quad (1.2.14)$$

**Силовые линии электрического поля:** графически удобно представлять поле вектора в виде линий тока вектора или силовых линий. Силовые линии – кривые в пространстве, касательные к которым совпадают с направлением напряженности поля в данной точке. В присутствии зарядов они начинаются на положительных зарядах и заканчиваются на отрицательных зарядах. Их направление совпадает с направлением силы, действующей на положительные заряды, помещенные в этих точках.

Простейшие примеры силовых линий напряженности поля представлены ниже на рисунках 2.3 -2.6. Поле точечного заряда (или поле равномерно заряженного шара или сферы) представляет собой прямые линии, исходящие из положительного заряда (рис. 2.3) и входящие в отрицательный заряд (рис. 2.4). Плотность этих линий падает с расстоянием от центра зарядов обратно пропорционально квадрату расстояния в соответствии с законом Кулона.

Силовые линии однородного поля параллельны друг другу и поэтому постоянны по плотности (рис. 2.5). Более сложно выглядит поле **электрического диполя** (диполь – система положительного и отрицательного зарядов, одинаковых по модулю): силовые линии выходят из положительного заряда (вблизи его как из точечного заряда) и затем заканчиваются на отрицательном заряде (рис. 2.6).

Силовые линии поля  
точечного положительного  
заряда

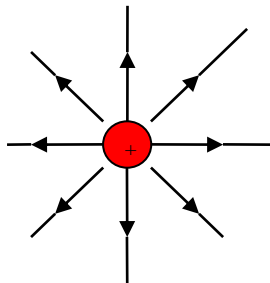


Рис. 2.3.

Силовые линии поля  
точечного отрицательного  
заряда

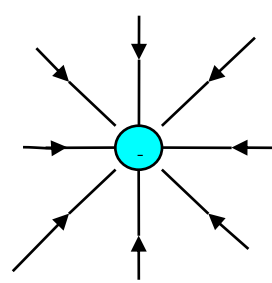


Рис. 2.4.

Силовые линии однородного электрического поля:

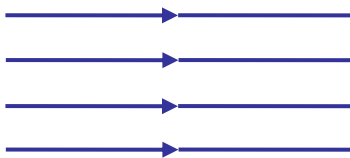


Рис. 2.5.

Силовые линии поля диполя

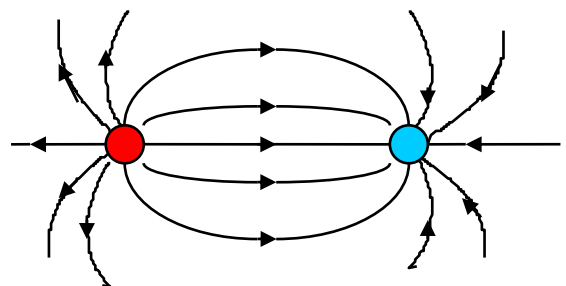


Рис. 2.6.

### Приложение 1.

Приведем несколько примеров вычисления напряженностей полей.

1). Электрическое поле равномерно заряженной нити. Рассчитаем поле, создаваемое нитью длины  $l$  заряженной линейной плотностью заряда  $\tau$ , в точке  $P$ , с координатами, показанными на рисунке 2.7. Электрическое поле, создаваемое элементом нити  $dx$  с зарядом  $dq = \tau dx$  в точке  $P$  равно:

$$d\vec{E} = \frac{dq}{r^3} \vec{r} = \frac{\tau dx}{r^3} \vec{r}$$

где  $r$  – расстояние от элемента  $dx$  до точки  $P$ . Интегрирование необходимо проводить по проекциям, поэтому запишем проекции вектора

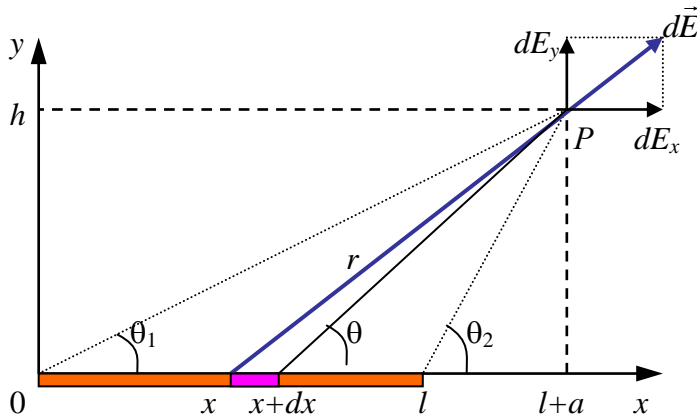


Рис. 2.7.

$$dE_x = \frac{\tau dx}{r^2} \cos \theta = \frac{\tau dx}{r^2} \frac{l+a-x}{r}$$

$$dE_y = \frac{\tau dx}{r^2} \sin \theta = \frac{\tau dx}{r^2} \frac{h}{r}$$

Здесь  $r = \sqrt{(l+a-x)^2 + h^2}$ .

Интегрирование удобнее проводить по углу  $\theta$ . Поэтому выразим расстояние  $r$  и элемент  $dx$  через этот угол и его приращение  $d\theta$

$$r = \frac{h}{\sin \theta}, \quad dr = -\frac{h}{\sin^2 \theta} \cos \theta d\theta,$$

$$dx = -\frac{dr}{\cos \theta} = \frac{h d\theta}{\sin^2 \theta}$$

Тогда проекции вектора  $d\vec{E}$  имеют вид

$$dE_x = \frac{\tau dx}{r^2} \cos \theta = \frac{\tau h d\theta}{\sin^2 \theta} \frac{\sin^2 \theta}{h^2} \cos \theta = \frac{\tau}{h} \cos \theta d\theta$$

$$dE_y = \frac{\tau dx}{r^2} \sin \theta = \frac{\tau h d\theta}{\sin^2 \theta} \frac{\sin^2 \theta}{h^2} \sin \theta = \frac{\tau}{h} \sin \theta d\theta$$

Проводя интегрирование в пределах углов  $\theta_1$  и  $\theta_2$  (см рис. 2.7), получаем

$$E_x = \int_{\theta_1}^{\theta_2} \frac{\tau}{h} \cos \theta d\theta = \frac{\tau}{h} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \cos \theta d\theta = \frac{\tau}{h} (\sin \theta_2 - \sin \theta_1)$$

$$E_y = \int_{\theta_1}^{\theta_2} \frac{\tau}{h} \sin \theta d\theta = \frac{\tau}{h} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \sin \theta d\theta = \frac{\tau}{h} (\cos \theta_1 - \cos \theta_2)$$

Можно компоненты вектора напряженности записать через параметры  $l$  и  $a$ , выражая косинусы и синусы через них:

$$\cos \theta_1 = \frac{l+a}{\sqrt{(l+a)^2 + h^2}}, \quad \cos \theta_2 = \frac{a}{\sqrt{a^2 + h^2}},$$

$$\sin \theta_1 = \frac{h}{\sqrt{(l+a)^2 + h^2}}, \quad \sin \theta_2 = \frac{h}{\sqrt{a^2 + h^2}}$$

$$E_x = \tau \left( \frac{1}{\sqrt{a^2 + h^2}} - \frac{1}{\sqrt{(l+a)^2 + h^2}} \right)$$

$$E_y = \frac{\tau}{h} \left( \frac{l+a}{\sqrt{(l+a)^2 + h^2}} - \frac{a}{\sqrt{a^2 + h^2}} \right)$$

Рассмотрим предельные случаи:

А) поле бесконечной нити:  $\theta_1 = 0$  и  $\theta_2 = \pi$  (или  $a = -l/2$  при  $l \rightarrow \infty$ ), получаем

$$E_x = 0, \quad E_y = \frac{2\tau}{h}$$

Б) поле на краю полубесконечной нити:  $\theta_1 = 0$  и  $\theta_2 = \pi/2$  (или  $a = 0$  и  $l \rightarrow \infty$ ), получаем:

$$E_x = \frac{\tau}{h}, \quad E_y = \frac{\tau}{h}$$

2). Электрическое поле в центре полусферы радиуса  $R$ , равномерно заряженной поверхностной плотностью заряда  $\sigma$ . На поверхности полусферы выделим маленький кусочек поверхности  $dS = r^2 \sin \theta d\theta d\phi$ . Этот

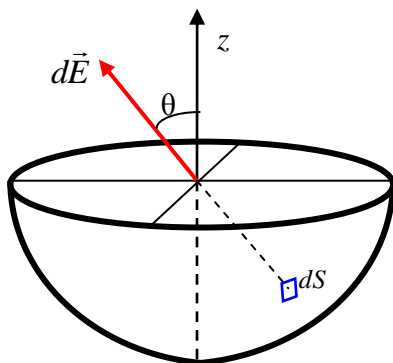


Рис. 2.8.

элемент поверхности имеет заряд  $dq = \sigma dS = \sigma r^2 \sin \theta d\theta d\phi$ . В центре полусферы он создает поле, равное:

$$d\vec{E} = \frac{dq}{r^3} d\vec{r}$$

В силу симметрии поле должно быть направлено по оси  $z$ . Поэтому достаточно рассмотреть только  $z$ -вую составляющую электрического поля

$$dE_z = \frac{dq}{r^2} \cos \theta = \sigma \cos \theta \sin \theta d\theta d\phi$$

Проинтегрировав по углам по  $\phi$  от 0 до  $2\pi$  и по  $\theta$  от 0 до  $\pi/2$ , получаем ответ, что электрическое поле в центра равномерно заряженной полусферы равно:

$$E_z = \pi\sigma.$$