

3.5. Поле движущегося заряда. Закон Био-Савара.

3.5.1. Магнитное поле движущегося заряда.

Если точечный заряд покоится, то он создает в окружающем его пространстве только электрическое поле. Это поле изотропное, и положение заряда определяет центр симметрии электростатического поля. Если заряд движется со скоростью \vec{v} , то в пространстве появляется выделенное направление, связанное с направлением этого движения. Поэтому магнитное поле, появляющееся в результате движения заряда, имеет осевую (или аксиальную) симметрию.

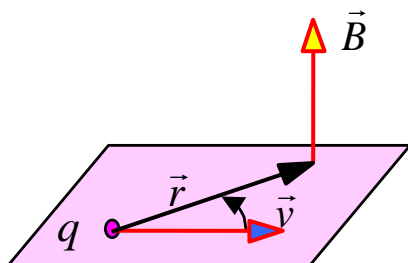


Рис. 5.1.

В результате обобщения экспериментальных данных был получен фундаментальный закон: *точечный заряд q , равномерно движущийся с малой (нерелятивистской $v \ll c$) скоростью, создает в окружающем пространстве магнитное поле:*

$$\vec{B} = k \frac{q[\vec{v}, \vec{r}]}{r^3} \quad (3.5.1)$$

где \vec{r} – радиус-вектор, проведенный от заряда q к точке наблюдения (см рис. 5.1). Конец радиус-вектора \vec{r} неподвижен в данной системе отсчета, а его начало движется со скоростью \vec{v} , поэтому вектор \vec{B} в данной системе отсчета зависит не только от положения точки наблюдения, но и от времени. В соответствии с

(3.5.1) вектор \vec{B} направлен перпендикулярно плоскости, в которой расположены векторы \vec{v} и \vec{r} , причем вращение вокруг вектора \vec{v} в направлении вектора \vec{B} образует с направлением \vec{v} правовинтовую систему. Таким образом, по своим свойствам вектор индукции магнитного поля \vec{B} – аксиальный вектор (псевдовектор). При обращении времени меняется направление скорости и соответственно меняется направление магнитного поля.

Примечание 1: В системе *CGSE* (Гаусса) коэффициент $k = \frac{1}{c}$. В системе *СИ*: $k = \frac{\mu_0}{4\pi} = 10^{-7} \frac{\Gamma_H}{м}$.

Электрическое поле неподвижного и движущегося с *нерелятивистской* скоростью заряда определяется тем же законом Кулона $\vec{E} = \frac{q\vec{r}}{r^3}$, тогда магнитное поле, созданное таким движущимся зарядом, может быть записано через напряженность электрического поля:

$$\vec{B} = k[\vec{v}, \vec{E}] = \frac{1}{c}[\vec{v}, \vec{E}] \quad (3.5.2)$$

Закон (3.5.1) положен в *основание теории магнетизма*, хотя исторически первым экспериментально было получено выражение для магнитного поля, создаваемого прямым током.

3.5.2. Магнитное поле тока.

Вычислим магнитное поле, создаваемое элементом тока I длиной $d\vec{l}$ и поперечным сечением S (рис. 5.2). Число носителей в этом элементе равно $nSd\vec{l} = ndV$, где n – концентрация носителей. Каждый носитель заряда q согласно (3.5.1) создает в окружающем пространстве магнитное поле:

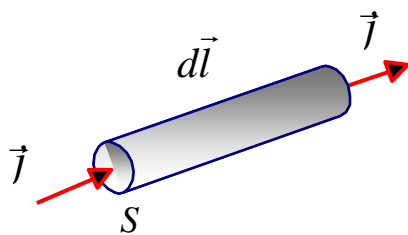


Рис. 5.2.

$$\vec{B}_q = \frac{q}{c} \frac{[(\vec{v} + \vec{u}), \vec{r}]}{r^3}, \quad (3.5.3)$$

где \vec{v} – скорость хаотического движения, а \vec{u} – скорость направленного движения (дрейфа). Вычисляя магнитное поле элемента тока, мы будем исходить из установленного опытным путем *принципа суперпозиции*. Следуя этому принципу, мы будем считать, что каждый заряд q возбуждает поле, совершенно не зависящее от наличия других зарядов. Усредняя по всем носителям, заключенным в объеме dV ,

$$\langle \vec{B}_q \rangle = \frac{q}{c} \frac{[\vec{u}, \vec{r}]}{r^3}, \quad \langle \vec{v} \rangle = 0 \quad (3.5.4)$$

и умножая на их количество, мы получим магнитное поле созданное элементом тока:

$$d\vec{B} = \langle \vec{B}_q \rangle n S dl ;$$

$$d\vec{B} = \frac{qn}{c} \frac{[\vec{u}, \vec{r}]}{r^3} dV = \frac{1}{c} \frac{[\vec{j}, \vec{r}]}{r^3} dV \quad (3.5.5)$$

Это соотношение составляет содержание **закона Био-Савара**: магнитное поле, создаваемое объемным элементом тока, определяется выражением:

$$d\vec{B} = \frac{1}{c} \frac{[\vec{j}, \vec{r}]}{r^3} dV ; \quad (3.5.6)$$

Магнитное поле от линейного элемента тока равно:

$$d\vec{B} = \frac{I}{c} \frac{[d\vec{l}, \vec{r}]}{r^3}. \quad (3.5.7)$$

Именно последнее выражение было получено Био и Саваром исторически первым. Запись закона Био-Савара в виде соотношения (3.5.1) легко может быть получена из (3.5.7), если ток обратно представить через движение зарядов с дрейфовой скоростью.

Магнитное поле от проводника конечной длины получается путем интегрирования по нему:

$$\vec{B} = \frac{I}{c} \int_L \frac{[d\vec{l}, \vec{r}]}{r^3} \quad (3.5.7a)$$

В силу векторного характера последнего выражения интегрирование необходимо проводить по проекциям магнитного поля.

Примечание 2: Жан Батист Био – французский физик, 1774-1862;
Феликс Савар – французский физик, 1791-1841)

3.5.3. Примеры магнитных полей.

1) Магнитное поле прямого тока

Вычислим магнитное поле прямого тока I , т.е. тока, текущего по тонкому прямому проводу бесконечной длины (см рис. 5.3). Согласно закону Био-Савара в произвольно выбранной точке A векторы $d\vec{B}$ от всех элементов тока $d\vec{l}$ имеют одинаковое направление – на рис. 5.3 (с правой стороны от прямого

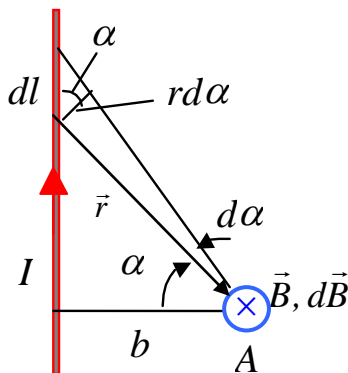


Рис. 5.3.

тока) вектора $d\vec{B}$ направлены за плоскость рисунка. Поэтому сложение векторов $d\vec{B}$ можно заменить сложением их модулей dB , причем $\sin(\angle(d\vec{l}, \vec{r})) = \cos \alpha$, и тогда поле от элемента тока $d\vec{l}$ равно:

$$dB = \frac{1}{c} \frac{I dl \cos \alpha}{r^2} \quad (3.5.8)$$

Из рисунка 5.3 следует, что

$$dl \cos \alpha = r d\alpha \quad \text{и} \quad r = \frac{b}{\cos \alpha},$$

где b – расстояние от провода до точки A . Поэтому далее получаем

$$dB = \frac{1}{c} \frac{I \cos \alpha d\alpha}{b}. \quad (3.5.9)$$

Интегрируя последнее выражение по всем элементам бесконечно длинного тока, что эквивалентно интегрированию по углу α от $-\pi/2$ до $\pi/2$, находим индукцию магнитного поля прямого тока:

$$B = \frac{2I}{cb} \quad (3.5.10)$$

Магнитное поле, создаваемое прямым током, прямо пропорционально силе тока и обратно пропорционально расстоянию до провода

Примечание 3. В системе СИ магнитное поле прямого тока равно $B = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{2I}{b}$.

2) Сила взаимодействия 2-х параллельных токов

Пусть имеем два параллельных тока, расположенных на расстоянии R (рис. 5.4). Поле, создаваемое прямым током I_1 на расстоянии R от него, согласно (3.5.10) равно

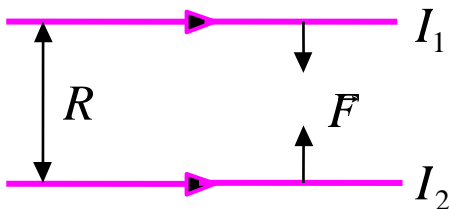


Рис. 5.4.

$$B = \frac{2I_1}{cR}$$

Тогда сила, действующая на элемент dl прямого тока I_2 со стороны первого тока, согласно закону Ампера (3.4.14), равна

$$dF = \frac{1}{c} I_2 B dl = \frac{2I_1 I_2}{c^2 R} dl$$

Здесь учтено, что угол между направлением магнитного поля и элементом dl тока I_2 равен $\frac{\pi}{2}$. Итак, *сила взаимодействия*

на единицу длины проводника (притяжения или отталкивания зависит от взаимного направления токов) равна:

$$f = \frac{dF}{dl} = \frac{2I_1 I_2}{c^2 R} \quad (3.5.11)$$

Примечание 4. Сила взаимодействия 2-х токов на единицу длины в системе СИ записывается:

$$f = \mu_0 I_1 I_2 / 2\pi R$$

Важно отметить, что последнее соотношение используется для определения единицы тока в системе СИ – Ампера (см ниже п.3.5.4).

В общем случае силу взаимодействия двух элементов тока может быть записано в следующем виде:

$$d\vec{F} = \frac{I_1 I_2}{c^2} \frac{[d\vec{l}_1, [d\vec{l}_2, \vec{r}]]}{r^3} \quad (3.5.12)$$

где $|\vec{r}|$ – расстояние между двумя элементами тока $I_1 d\vec{l}_1$ и $I_2 d\vec{l}_2$.

3) Магнитное поле кругового тока

Вычислим магнитное поле, создаваемое круговым током на его оси. Выберем точку А на оси контура на расстоянии z от центра контура. На круговом контуре с током выделим (на рис. 5.5) элемент тока $I dl$. Этот элемент будет создавать в точке А поле $d\vec{B}$, направление вектора которого перпендикулярно плоскости образованной элементом контура $d\vec{l}$ и вектором \vec{r} . Все элементы кругового тока будут создавать в рассматриваемой точке “конус” векторов индукции $d\vec{B}$. Понятно, что в результате осевой симметрии результирующий вектор индукции магнитного поля \vec{B} , создаваемого в точке А круговым током, будет направлен вверх по оси z . Поэтому

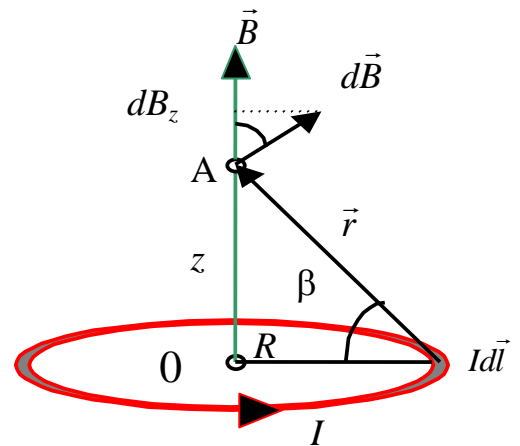


Рис. 5.5.



для нахождения модуля вектора \vec{B} надо сложить проекции векторов $d\vec{B}$ на ось z . Каждая такая проекция равна

$$dB_z = dB \cos \beta = \frac{1}{c} \frac{Idl}{r^2} \cos \beta,$$

где учтено, что угол между элементом $d\vec{l}$ и радиус-вектором \vec{r} равен $\frac{\pi}{2}$. Интегрируя это выражение по dl (это дает множитель $2\pi R$), и, учитывая, что

$$\cos \beta = \frac{R}{r}, \quad r = \sqrt{z^2 + R^2},$$

получаем, что поле на оси витка на расстоянии z от его центра равно:

$$B = \frac{1}{c} \frac{2\pi R^2 I}{(z^2 + R^2)^{3/2}} \quad (3.5.13)$$

В частности, в центре витка имеем магнитную индукцию, равную:

$$B_{z=0} = \frac{1}{c} \frac{2\pi I}{R} \quad (3.5.14)$$

Примечание 5. В системе *СИ* имеем $B = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{2\pi R^2 I}{(z^2 + R^2)^{3/2}}$ и в центре витка $B_{z=0} = \frac{\mu_0 I}{2R}$.

3.5.4. О системах единиц.

Закон взаимодействия токов (3.5.11) послужил основой для определения электромагнитных единиц.

1) Напомним вначале, как строится система *СГСЭ* (*CGSE*). Основные единицы: *см*, *г*, *с*, а *единица заряда CGSE_q* определяется из закона Кулона $F = q_1 q_2 / r^2$. Следовательно, магнитные величины уже не произвольны. Так, сила, действующая на l длины провода с током в магнитном поле другого тока, равна

$$f = \frac{dF}{dl} = k \frac{2I_1 I_2}{R}$$

Из этого закона взаимодействия токов получаем, что константа k имеет размерность. Ее размерность легко определить (размерность R и dl совпадают):

$$[k] = \frac{[F]}{[I]^2} = \frac{\text{сила}}{\text{квадрат тока}} = \frac{[q^2/r^2]}{[q/t]^2} = \left[\frac{t}{r} \right]^2 = \frac{\text{квадрат времени}}{\text{квадрат длины}} = \frac{c^2}{\text{см}^2} \quad (3.5.15)$$

То есть размерность k равна обратному квадрату скорости. Опыты показали, что

$$k = \frac{1}{c^2}. \quad (3.5.16)$$

Здесь константа c – *электродинамическая постоянная*, которая равна скорости света в вакууме $c \approx 3 \cdot 10^{10}$ см/с. Максвелл показал, что свет – это электромагнитная волна. Далее отсюда строятся все единицы магнитных величин в системе *СГСЭ*. Напоминаем, что в системе *CGSE* имеем законы Лоренца (Ампера) и Био-Савара в виде:

$$\vec{F} = \frac{q}{c} [\vec{v}, \vec{B}], \quad \vec{B} = \frac{q}{cr^3} [\vec{v}, \vec{r}]$$

2) Система *СГСМ* (*CGSM*) строится также как *СГСЕ* – основные механические единицы те же: *см*, *г*, *с*, но дальше для введения электромагнитных единиц измерения используют *закон взаимодействия токов* в виде

$$f = \frac{2I_1 I_2}{R} \quad (3.5.17)$$

Здесь $k = 1$ и уравнение (3.5.17) используется для определения единицы тока: $1 \text{ CGSM}_{\text{тока}}$. Единица тока 1 CGSM_I (=1 *Био*) равна такому току, который, протекая по бесконечному проводу, действует на

параллельный такой же ток (единицу длины провода), находящийся на расстоянии в 1 см, с силой в 2 Дн. Итак, в этой системе основной единицей электромагнитных величин является *единица тока*. Тогда в системе CGSM имеем законы Ампера и Био-Савара без дополнительных коэффициентов:

$$\vec{F} = q[\vec{v}, \vec{B}], \quad \vec{B} = \frac{q}{r^3} [\vec{v}, \vec{r}] \quad (3.5.18)$$

Однако в этих соотношениях надо учитывать, что заряды измерены в системе CGSM (CGSM_q).

Уравнения (3.5.18) служат для определения единицы индукции поля в CGSM – 1 Гс (Гаусс): 1 Гс – один Гаусс есть индукция такого магнитного поля, которое действует на заряд в 1 CGSM_q с силой в 1 Дн, если заряд движется перпендикулярно магнитному полю со скоростью 1 см/с.

$$B = \frac{qv}{r^2}, \quad 1Гс = \frac{[q] \cdot [v]}{[r]^2} = \frac{1CGSM_q \cdot 1см/с}{см^2} = \frac{1CGSM_q}{см \cdot с}$$

$$F = qvB, \quad 1Дн = 1CGSM_q \cdot 1см/с \cdot 1Гс$$

Исключая отсюда единицу заряда, получим:

$$[B] = [F]^{1/2} [r]^{-1}, \quad 1Гс = \frac{1Дн^{1/2}}{см} = 1с^{1/2} см^{-1/2} с^{-1}$$

Аналогично получаем все магнитные единицы в системе CGSM.

3) Система СИ – основные единицы: м, кг, с и *сила тока* измеряется в А (Амперах). Основанием определения силы тока является уравнение:

$$f = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{2I_1 I_2}{r} \quad (3.5.19)$$

Ампер – это сила тока, который, проходя по двум прямолинейным параллельным проводникам бесконечной длины и ничтожно малого кругового сечения, расположенным на расстоянии в 1 м в вакууме, вызвал бы силу на 1 м каждого проводника, равную $2 \cdot 10^{-7}$ Н. Откуда получаем для коэффициента μ_0 следующее значение:

$$\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} = 1.26 \cdot 10^{-6} Г/м \quad (\text{Генри/метр}, 1Г = \frac{1м^2 \cdot кг}{А^2 \cdot с^2}).$$

Единица измерения магнитной индукции – 1 Тс (Тесла), которая, как уже упоминалось в §3.4, определяется из уравнения $\vec{F} = q[\vec{v}, \vec{B}]$, где все величины записаны в системе СИ.

$$1Тс = \frac{1Н}{1Кл \cdot 1м/с} = 1 \frac{кг}{А \cdot с^2}$$

Отсюда определяются также все остальные магнитные величины в системе СИ.

4) Запишем связь между единицами заряда и тока в рассмотренных системах единиц. Из сравнения (3.5.11) и (3.5.17) в системах CGSE и CGSM, а также уравнение (3.5.19) в системе СИ с учетом определения Ампера и значения константы μ_0 , получаем связь между единицами тока:

$$1\text{Био} = 1CGSM_I = c \cdot 1CGSE_I \approx 3 \cdot 10^{10} \cdot 1CGSE_I = 10 А$$

Единицы заряда связаны соответственно (см также в электростатике параграф 1.2. формулы (1.2.3) и (1.2.4)):

$$1CGSM_q = c \cdot 1CGSE_q \approx 3 \cdot 10^{10} CGSE_q = 10 Кл$$

Единицы индукции магнитного поля:

$$1 Тс = 10^4 Гс$$

Итак, **основные выводы**.

Система СИ и ее единицы наиболее часто используется в технической физике.

Система CGSE (CGSE) используется для измерения чисто электрических величин: заряд, напряженность и индукция электрического поля, электрического потенциала, емкости, электропроводности и т.д.

Система CGSM (CGSM) используется для измерения чисто магнитных величин: напряженность и индукция магнитного поля, магнитного потока, коэффициентов индукции и самоиндукции, магнитных моментов и т.д.

Гаусс объединил системы единиц *CGSE* и *CGSM*, и эта объединенная система чаще используется в физических исследованиях и работах. *Гауссова система единиц*: все электрические величины (q, I, E, D, \dots) измеряются в единицах *CGSE*, а магнитные величины (B, H, L, M, \dots) – в единицах *CGSM*. В этой системе единиц в формулы, куда входят одновременно магнитные и электрические величины, пишут множитель $1/c$ на каждую величину тока I и заряда q . Этот множитель превращает величины I и q , выраженные в единицах *CGSE*, в значения этих величин, выраженные в системе *CGSM*.

Итак, в системе единиц Гаусса соотношения с участием магнитного поля и тока записываются:

$$\vec{B} = \frac{q}{c} \frac{[\vec{v}, \vec{r}]}{r^3}, \quad \vec{F} = q\vec{E} + \frac{q}{c} [\vec{v}, \vec{B}], \quad d\vec{F} = \frac{I}{c} [d\vec{l}, \vec{B}], \quad f = \frac{2I_1 I_2}{c^2 a} \quad (3.5.20)$$

Фактически мы использовали Гауссову систему единиц при написании формул во всех предыдущих параграфах.